

Следующий лекции 18.12

Погрешность алгоритма  $\delta$  - это  $R_A = \max_I \frac{OPT}{A(I)}$

(где задача максимизируе, где задача миними-  
зации зроб переворачиває)

$R_A$  характеризує "качество" (степень приблизительно  
алгоритма) алгоритма  $A$ ,  $R_A \geq 1$ , и алгоритм  
тем лучше, чем більше  $R_A$  к 1.

Погрешность задачи  $Z$  - это  $R_Z = \inf_{\substack{A \\ \text{алгор.} \\ \text{для } Z}} R_A | A$

$$R_Z \geq 1$$

Заметим, что  $R_Z$  может быть 1 для NP-трудной  
задачи  $\mathbb{W}$ . Если  $R_Z = 1$ , то существует последо-  
вательность  $\{A_k\}$  приближенных полномочиальных  
алгоритмов для  $Z$ , где которых  $R_{A_k} \leq 1 + \frac{1}{k}$ .

Такая последовательность наз. приближенной  
полномочиальной схема (ППС)

Пример: задача РНОКЗАК

$$\{a_1, \dots, a_n\}, s: A \rightarrow \mathbb{Z}^+$$

$$v: A \rightarrow \mathbb{Z}^+$$

$B$ -вместимость рюкзака. Нужно найти  
макс  $A' \subseteq A$ , что  $\sum_{a \in A'} s(a) \leq B$ , а  $\sum_{a \in A'} v(a)$ -максимальна.

Максимум алгоритм: отсортируем  $A$  по величине  
 $v(a) / s(a)$ .

$$\frac{\delta(a_i)}{s(a)} \geq \frac{\delta(a)}{s(a)} \geq \dots$$

Кладём в очередь к предметов с наибольшей  
целевой ценностью, которые в неё влезают.

Порядок алгоритма 2.

Сначала переберём все пары предметов, найдём  
оптимальную, а остальные решим наилучшим алгоритмом.

Второе полиномиальное приближённое  
схема (ВППС) — это последовательность из приближённых алгоритмов, которая работает за время, ограниченное значением величины от размера задачи и  $k$  и такой, что  $R_k \leq 1 + \frac{1}{k}$

Теорема:

Пусть  $Z$  — некая <sup>целочисленная</sup> задача максимизации такого, что для любого элемента  $I \in Z$   $\text{OPT}(I) \leq p(\text{Max} I, |I|)$ , где  $p(x, y)$  — некоторая,  $|I|$  — размер  $I$ ,  $\text{Max} I$  — это максимум входящих в  $I$  числовых параметров. Тогда  $Z$  допускает ВППС много и такого тока, когда для  $Z$  есть полиномиальный алгоритм.

Доказательство

Необходимо. Пусть есть ВППС. Возьмём  $I \in Z$ . Положим  $\mathcal{E} = [p(\text{Max} I, |I|)]^{-1}$  и возьмём там приближённый алгоритм  $A_\mathcal{E}$  из ВППС, называемый како-

now  $< 1 + \epsilon$ .

Время работы этого алгоритма ограничено  
 $g(|I|, \frac{1}{\epsilon}) = g(|I|, p(\text{Max} I, |I|))$  — это значение от  
 $|I|$  и  $\text{Max} I$ .

Имеем  $\frac{\text{OPT}(I)}{A_\epsilon(I)} < 1 + \epsilon$ , т.е.  $\text{OPT}(I) \leq (1 + \epsilon) A_\epsilon(I)$  или  
 $0 < \text{OPT}(I) - A_\epsilon(I) \leq \epsilon A_\epsilon(I) \leq \epsilon \cdot \text{OPT}(I) < 1$

Достаточность (или ненужна) будет настроена в ап. А.  
где POK3AK, он работает за время  $O(n^2 V \log(nVS))$ ,  
где  $V = \max_i \sigma(a_i)$ , а  $S = \sum_a s(a)$

Для данного экземпляра  $I$  задачи POK3AK  
настроим новый экземпляр  $I'$ , в котором стоимость  
предмета  $a$  определяется так:  $\sigma'(a) := \lfloor \sigma(a)/k \rfloor$

Применим к  $I'$  А, он найдёт  $\text{OPT}(I')$  за время  
 $O(n^2 V/k \log(nSV/k))$

$$\text{OPT}(I) - k \cdot \text{OPT}(I') \leq k \cdot n$$

$$k \cdot \text{OPT}(I') \leq \text{OPT}(I)$$

$$\lfloor \frac{\text{OPT}(I)}{k} \rfloor \leq \text{OPT}(I')$$

Теперь подберем  $k = \frac{V}{(k+1)n}$ , где  $k \in \mathbb{Z}^+$ . Рассмотрим  
А <sub>$k$</sub>  — алгоритм, который в качестве решения задачи  $I$   
возвращает  $k \cdot \text{OPT}(I')$ . Он работает за время  
 $O(n^2 V / V(k+1)n \log(\dots)) = O(n^3(k+1) \log(\dots))$  — это  
время полиномиально от задачи  $I$  и от  $k$ .

Найдем его неравенство.

$$R_{A_k}(I) = \frac{OPT(I)}{A_k(I)} = \left[ OPT(I) \leq A_k(I) + Kn \right] \leq \frac{A_k(I) + Kn}{A_k(I)} =$$
$$= 1 + \frac{Kn}{(k+1)A_k(I)} \leq 1 + \frac{Kn}{(k+1)V} = 1 + \frac{1}{k+1}$$