

Лекция 4

4.1 Алгоритм вычисления регулярных \mathcal{D} -классов в конечных полугруппах преобразований

Предложение 4.1. Пусть S – подполугруппа в T_X и $\alpha, \beta \in S$. Тогда:

- (1) Если $\alpha \leq_{\mathcal{R}} \beta$, то $\ker \alpha \supseteq \ker \beta$ и если $\alpha \mathcal{R} \beta$, то $\ker \alpha = \ker \beta$.
- (2) Если $\alpha \leq_{\mathcal{L}} \beta$, то $\text{Im } \alpha \subseteq \text{Im } \beta$ и если $\alpha \mathcal{L} \beta$, то $\text{Im } \alpha = \text{Im } \beta$.
- (3) Если $\alpha \leq_{\mathcal{J}} \beta$, то $|\text{Im } \alpha| \leq |\text{Im } \beta|$ и если $\alpha \mathcal{J} \beta$, то $|\text{Im } \alpha| = |\text{Im } \beta|$.

Это предложение является простым следствием описания отношений Грина в T_X . Отметим, что обратные импликации в общем случае (т.е. для произвольной подполугруппы S) неверны, хотя они верны для T_X .

Пусть Y – подмножество множества X , а π – разбиение X . Говорят, что Y – *трансверсаль* разбиения π , если каждый π -класс содержит ровно один элемент из Y .

Предложение 4.2. Пусть X – конечное множество и S – подполугруппа в T_X . Элемент $\alpha \in S$ принадлежит некоторой подгруппе в S тогда и только тогда, когда $\text{Im } \alpha$ есть трансверсаль разбиения $\ker \alpha$.

Доказательство. Необходимость. Пусть $\alpha \in S$ лежит в некоторой подгруппе, тогда $\alpha^n = \alpha$ для некоторого n . Поэтому $\alpha|_{\text{Im } \alpha}$ – биекция (перестановка).

Пусть K – произвольный класс разбиения $\ker \alpha$. Если $|K \cap \text{Im } \alpha| \geq 2$, то по крайней мере два элемента из $\text{Im } \alpha$ склеиваются под действием α , что невозможно, поскольку α – биекция. Значит, $|K \cap \text{Im } \alpha| \leq 1$ для любого K . Если предположить, что для некоторого K выполняется $K \cap \text{Im } \alpha = \emptyset$, то

$$|\text{Im } \alpha| = \sum_{K \in \ker \alpha} |K \cap \text{Im } \alpha| < |\ker \alpha|,$$

что также невозможно, поскольку $|\text{Im } \alpha| = |\ker \alpha|$.

Достаточность. Если $\text{Im } \alpha$ – трансверсаль в $\ker \alpha$, то $\alpha|_{\text{Im } \alpha}$ – перестановка, тогда существует n такое, что $\alpha^n = \alpha$. Отсюда следует, в частности, что $\alpha^2 \mathcal{H} \alpha$, а значит, \mathcal{H} -класс элемента α является подгруппой, поскольку содержит идемпотент. \square

Изложим теперь алгоритм построения регулярных \mathcal{D} -классов конечной полугруппы преобразований.

0. Находим групповой элемент $x \in S$.

1. Вычисляем образы $\text{Im } xr$ для всех $r \in S^1$ такие, что $|\text{Im } xr| = |\text{Im } x|$. Для каждого такого образа I сохраним такое r , что $I = \text{Im } xr$.

2. Параллельно вычисляем все такие преобразования xr ($r \in S^1$), что $\text{Im } xr = \text{Im } x$. Из этих преобразований состоит \mathcal{H} -класс H_x .

3. Вычисляем все разбиения вида $\ker sx$ ($s \in S^1$), такие, что $|\ker sx| = |\ker x|$. Для каждого такого разбиения сохраняем значение s , при котором оно получается.

4. Среди образов, построенных на шаге 1, сохраняем только те, которые служат трансверсальями для каких-то из разбиений, построенных на шаге 3, а среди разбиений, построенных на шаге 3, сохраняем только те, для которых хотя бы одно из множеств, построенных на шаге 1, является трансверсалью. Получим набор множеств $I_1 (= \text{Im } x), \dots, I_k$ с соответствующими элементами $r_1 (= 1), \dots, r_k \in S^1$ и набор разбиений $\pi_1 (= \ker x), \dots, \pi_\ell$ с соответствующими элементами $s_1 (= 1), \dots, s_\ell \in S^1$. Тогда \mathcal{D} -класс элемента x состоит в точности из элементов вида $s_i h r_j$, где h пробегает H_x .

| | $\text{Im } x$ | \dots | $\text{Im } x r_j$ | \dots | $\text{Im } x r_k$ |
|-----------------|----------------|---------|--------------------|---------|--------------------|
| $\ker x$ | H_x | | | | |
| \dots | | | | | |
| $\ker s_i x$ | | | H_{ij} | | |
| \dots | | | | | |
| $\ker s_\ell x$ | | | | | |

Для обоснования алгоритма нужна следующая лемма. В ее формулировке участвуют отношения Грина \mathcal{R} и \mathcal{L} в полугруппе T и ее подполугруппе S . Будем с помощью верхних индексов T или S указывать, в какой полугруппе рассматривается соответствующее отношение. Аналогичное соглашение используется для классов отношений Грина.

Лемма 4.1 (о четвертом угле). Пусть S – подполугруппа конечной полугруппы T , $x \in S$, $a, b \in S^1$, $e = e^2 \in T$. Если

$$e \mathcal{R}^T b x \mathcal{L}^T x \mathcal{R}^T x a \mathcal{L}^T e,$$

то $e \in S$ и

$$e \mathcal{R}^S b x \mathcal{L}^S x \mathcal{R}^S x a \mathcal{L}^S e.$$

Доказательство. Пересечение $L_{xa}^T \cap R_{bx}^T$ содержит идемпотент (а именно, e). По теореме Миллера–Клиффорда имеем

$$x a b x \in L_{bx}^T \cap R_{xa}^T = H_x^T,$$

следовательно, по лемме Грина $\rho_{abx}|_{H_x^T}$ – биекция, а значит, существует k такое, что ρ_{abx}^k – тождественная перестановка. Отсюда $x(abx)^k = x$, а потому $x a \mathcal{R}^S x \mathcal{L}^S b x$. Так как $x a b x \in L_{bx}^S \cap R_{xa}^S$, пересечение $L_{xa}^S \cap R_{bx}^S$ содержит идемпотент по теореме Миллера–Клиффорда. Ясно, что $L_{xa}^S \cap R_{bx}^S \subseteq L_{xa}^T \cap R_{bx}^T$, а e – единственный идемпотент в $L_{xa}^T \cap R_{bx}^T$. Итак, $e \in L_{xa}^S \cap R_{bx}^S$. \square

Займемся обоснованием алгоритма, т.е. докажем утверждения, сформулированные в его описании (они выделены курсивом).

Пусть h – произвольный элемент из H_x . Рассмотрим элемент hr такой, что $\text{Im } hr \in \{I_1(=\text{Im } x), \dots, I_k\}$. Тогда по построению среди разбиений $\pi_1(=\ker x), \dots, \pi_\ell$ найдется такое разбиение $\pi = \ker sh$, для которого $\text{Im } hr$ является трансверсалью. Рассмотрим преобразование $e \in T_X$, которое переводит каждый класс K разбиения $\pi = \ker sh$ в единственный элемент множества $K \cap \text{Im } hr$. Тогда e – идемпотент в T_X такой, что $\ker e = \ker sh$ и $\text{Im } e = \text{Im } hr$. В силу описания отношений Грина в моноиде T_X имеем $e \mathcal{R}^{Tx} sh \mathcal{L}^{Tx} h$ и $e \mathcal{L}^{Tx} hr \mathcal{R}^{Tx} h$. Тогда по лемме о четвертом угле $e \in S$ и

$$e \mathcal{R}^S sh \mathcal{L}^S h \mathcal{R}^S hr \mathcal{L}^S e. \quad (4.1)$$

Возьмем сначала в качестве h исходный элемент x и пусть $r \in S^1$ таково, что $\text{Im } xr = \text{Im } x$. Тогда в роли s можно взять 1, а идемпотент e – это не то иное как единица подгруппы H_x . Из (4.1) заключаем, что $xr \in H_x$. Так как очевидно, что любой элемент из H_x можно представить в виде xr для некоторого $r \in S^1$ такого, что $\text{Im } xr = \text{Im } x$, мы доказали утверждение, сформулированное на шаге 2 алгоритма: *\mathcal{H} -класс H_x состоит из всех таких преобразований xr ($r \in S^1$), что $\text{Im } xr = \text{Im } x$.*

Теперь снова возьмем произвольный элемент $h \in H_x$ и рассмотрим произвольный элемент вида $s_i hr_j$. По построению, существуют такое p , что $\text{Im } hr_j$ является трансверсалью для $\ker s_p h$, и такое q , что $\text{Im } hr_q$ является трансверсалью для $\ker s_i h$. Применяя (4.1) с $r = r_j$ и $s = s_p$ заключаем, что $h \mathcal{R}^S hr_j$, а тот же аргумент, примененный к $r = r_p$ и $s = s_i$, дает $h \mathcal{L}^S s_i h$, откуда $hr_j \mathcal{L}^S s_i hr_j$ (напомним, что отношение \mathcal{L} стабильно справа). Итак, $h \mathcal{R}^S hr_j \mathcal{L}^S s_i hr_j$, т.е. $s_i hr_j$ принадлежит \mathcal{D} -классу элемента x . Обратное, очевидно, что любой элемент из этого \mathcal{D} -класса можно представить в виде $s_i hr_j$ для подходящего $h \in H_x$. Мы доказали утверждение, сформулированное на шаге 4 алгоритма: *\mathcal{D} -класс элемента x состоит в точности из элементов вида $s_i hr_j$, где h пробегает H_x .*

| | $\text{Im } x$ | \dots | $\text{Im } xr_j$ | \dots | $\text{Im } xr_q$ |
|--------------|----------------|---------|-------------------|---------|-------------------|
| $\ker x$ | h | | hr_j | | |
| \dots | | | | | |
| $\ker s_i x$ | $s_i h$ | | $s_i hr_j$ | | * |
| \dots | | | | | |
| $\ker s_p x$ | | | * | | |