

Дифференциальная геометрия

Тема 7

Основной оператор гиперповерхности
Вторая фундаментальная форма гиперповерхности

Ю. В. Нагребцкая

Уральский федеральный университет
Институт естественных наук и математики
Департамент математики, механики и компьютерных наук
Направление: Компьютерная математика
(7 семестр)

Определение нормального Гауссова поля

Пусть

$f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^{n+1}$ — гиперповерхность, f_{u^1}, \dots, f_{u^n} — стандартный базис в $T_p f$. Векторное поле

$$N(p) = \frac{f_{u^1} \times \dots \times f_{u^n}}{|f_{u^1} \times \dots \times f_{u^n}|}, \quad p \in U$$

называется *нормальным Гауссовым полем* гиперповерхности f .

$N(p)$ — гладкое отображение $N : U \rightarrow \vec{\mathbb{R}}^{n+1}$, $|N| \equiv 1$, $N \perp T_p f$.

Утверждение (о дифференциале нормального Гауссова поля)

$d_p N(\vec{\mathbb{R}}^n) \subseteq T_p f$, т.е. $N_{u^1}, N_{u^2}, \dots, N_{u^n} \in T_p f$ (см.рис.1).

$$N_{u^i} = dN_{u^i}(e_i) = N'(p)e_i.$$

$\langle N, N \rangle \equiv 1$. Дифференцируем это тождество по u^i :

$$2\langle N, N_{u^i} \rangle \equiv 0 \Rightarrow N_{u^i} \in T_p f.$$

$$\begin{aligned} d_p N(\vec{\mathbb{R}}^n) &= d_p N(\langle e_1, \dots, e_n \rangle) = \\ &= \langle d_p N(e_1), \dots, d_p N(e_n) \rangle = \langle N_{u^1}, \dots, N_{u^n} \rangle \subseteq T_p f. \end{aligned}$$

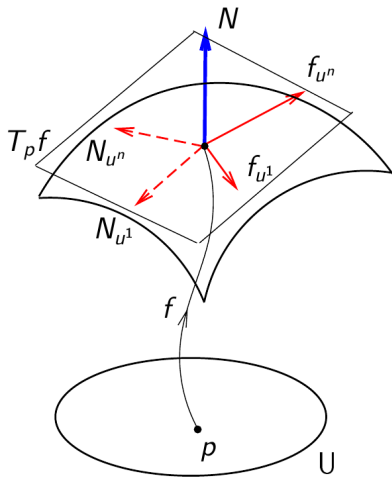


Рис.: 1

Пусть $f : U \subseteq \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^{n+1}$ — гиперповерхность,

$N : U \rightarrow \vec{\mathbb{R}}^{n+1}$ — нормальное Гауссово поле.

Рассмотрим гладкую регулярную кривую $\alpha : I \rightarrow U$, а также кривые $\beta = f \circ \alpha$, $\gamma = N \circ \alpha$.

Очевидно, кривая γ лежит на сфере S^n .

Тогда по утверждению о значении дифференциала от касательного вектора имеет место равенство

$d_p N(\dot{\alpha}(t)) = \dot{\gamma}(t) = (N(\alpha(t)))^\bullet = \frac{\partial N}{\partial \dot{\alpha}} \in T_p f$ — производная N по направлению вектора $\dot{\alpha}$. (см.рис.2,3).

Основной оператор гиперповерхности (иллюстрация)

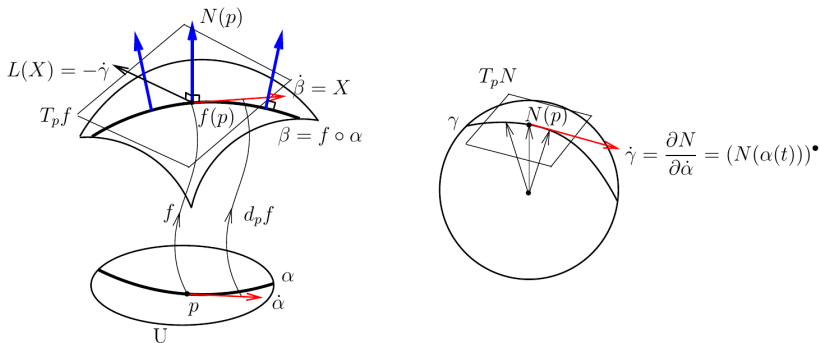


Рис.: 2

Касательные пространства $T_p f$ и $T_p N$ параллельны и их отождествляют.

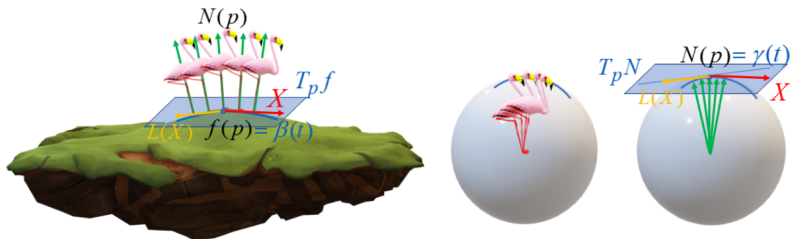


Рис.: 3

Определение

Пусть $X \in T_p f$ и $X = \dot{\beta}$, $\beta = f \circ \alpha$, $X = \dot{\beta} = d_p f(\dot{\alpha})$.

Обозначим через $L_p(X) = -\frac{\partial N}{\partial \dot{\alpha}} = -(N(\alpha(t)))^\bullet = -d_p N(\dot{\alpha})$

— производная нормального Гауссова поля N по направлению вектора $\dot{\alpha}$ — прообраза вектора X при отображении $d_p f$ с отрицательным знаком.

Отображение $L_p : T_p f \rightarrow T_p f$ называется *основным оператором гиперповерхности f* .

Утверждение (об основном операторе как композиции двух дифференциалов)

$$L_p = -d_p N \circ [d_p f]^{-1}$$

Отсюда, в частности, следует, что $L_p : T_p f \rightarrow T_p f$ — линейный оператор.

И еще следует, что образ $L_p(X) = -\frac{\partial N}{\partial \dot{\alpha}}$ не зависит от параметризации кривой $\alpha(t)$.

Доказательство

$$\begin{aligned} X \in T_p f, L_p(X) = -d_p N(\dot{\alpha}), d_p f(\dot{\alpha}) = \dot{\beta} = X \Rightarrow \\ \dot{\alpha} = d_p f^{-1}(X) \Rightarrow L_p(X) = -d_p N(d_p f^{-1}(X)). \end{aligned}$$

Действие основного оператора на стандартный базис касательного пространства

Утверждение (о действии основного оператора на стандартный базис касательного пространства)

$$L(f_{u^i}) = -N_{u^i}, \quad i \in \{1, \dots, n\}$$

Доказательство

$$L(f_{u^i}) = -d_p N(d_p f^{-1}(f_{u^i})) = -d_p N(e_i) = -N_{u^i}$$

$$f_{u^i} = d_p f(e_i)$$

Определение

Пусть $X, Y \in T_p f$. Тогда билинейная форма $\Pi_p(X, Y)$, определенная на $T_p f$ равенством

$$\Pi_p(X, Y) = \langle L_p(X), Y \rangle$$

называется *второй фундаментальной формой* поверхности (ИФФ).

Коэффициенты матрицы ИФФ в стандартном базисе поверхности в точке p равны $((h_{ij}) = [\Pi_p])$

$$h_{ij} = \Pi_p(f_{u^i}, f_{u^j}) = \langle L_p(f_{u^i}), f_{u^j} \rangle = - \langle N_{u^i}, f_{u^j} \rangle$$

Теорема (о самосопряженности основного оператора)

Имеют место следующие свойства основного оператора

- 1 $h_{ij} = -\langle \vec{N}_{u^i}, f_{u^j} \rangle = \langle N, f_{u^i, u^j} \rangle$
- 2 ИФФ симметрична
- 3 L_p — самосопряжён.

Доказательство

- (1) См. след. слайд.
- (2) $h_{ij} = \langle N, f_{u^i, u^j} \rangle = \langle N, f_{u^j, u^i} \rangle = h_{ji} \Rightarrow$ ИФФ симметрична.
- (3) Следует из (2): С одной стороны,
 $\langle L_p(X), Y \rangle = \Pi_p(X, Y) = \Pi_p(Y, X) = \langle L_p(Y), X \rangle = \langle X, L_p(Y) \rangle$.
С другой стороны, по определению сопряженного оператора имеем:
 $\langle L_p(X), Y \rangle = \langle X, L_p^*(Y) \rangle = \langle X, L_p(Y) \rangle \Rightarrow L = L^*$.

Доказательство первого утверждения теоремы о самосопряженности основного оператора

В силу Утверждения о действии основного оператора на стандартный базис касательного пространства имеем

$$h_{ij} = \Pi_p(f_{u^i}, f_{u^j}) = \langle L_p(f_{u^i}), f_{u^j} \rangle = \langle -\vec{N}_{u^i}, f_{u^j} \rangle.$$

Из $\vec{N} \perp T_p f$ выводим $\langle \vec{N}, f_{u^j} \rangle \equiv 0$.

Дифференцируя последнее тождество по u^i , получаем

$$\langle \vec{N}_{u^i}, f_{u^j} \rangle + \langle \vec{N}, f_{u^j u^i} \rangle \equiv 0.$$

Значит,

$$h_{ij} = -\langle \vec{N}_{u^i}, f_{u^j} \rangle = \langle \vec{N}, f_{u^j u^i} \rangle.$$

Следствие

Все собственные значения k_1, \dots, k_n основного оператора вещественны, т.е. в $T_p f$ существует ОНБ из собственных векторов основного оператора.

Определение

Собственные числа k_1, \dots, k_n основного оператора называются *главными кривизнами*, а соответствующие им собственные векторы — *главными направлениями* на данной поверхности в данной точке.

Теорема (о матрице основного оператора)

Пусть $(a_j^i) = [L_p]$ — матрица основного оператора в стандартном базисе f_{u^1}, \dots, f_{u^n} касательного пространства $T_p f$. Тогда $[L_p] = [I_p]^{-1}[\Pi_p]$.

Обозначим в данном базисе через g и h определители матриц $[I_p]$ и $[II_p]$ соответственно.

Через $[L_f] = (a_j^i)$ (вверху номер строки) обозначим матрицу основного оператора гиперповерхности.

По определению матрицы линейного оператора $L_p f_{u^i} = \sum_{k=1}^n a_i^k f_{u^k}$.

Далее,

$$h_{ij} = \langle L_p(f_{u^i}), f_{u^j} \rangle = \langle \sum_{k=1}^n a_i^k f_{u^k}, f_{u^j} \rangle = \sum_{k=1}^n a_i^k \langle f_{u^k}, f_{u^j} \rangle = \sum_{k=1}^n a_i^k g_{kj}$$

Следовательно, в силу симметричности матриц $[I_p]$ и $[II_p]$ имеем

$$h_{ji} = h_{ij} = \sum_{k=1}^n g_{kj} a_i^k = \sum_{k=1}^n g_{jk} a_i^k, \text{ откуда следуют матричные равенства}$$

$$[II_p] = [I_p][L_p], \quad [L_p] = [I_p]^{-1}[II_p]$$

Утверждение (о вычислении главных кривизн и главных направлений гиперповерхности в точке)

- 1 k — главная кривизна $\Leftrightarrow k$ — корень уравнения $\det ([\mathbb{I}_p] - k[\mathbb{I}_p]) = 0$;
- 2 X — главное направление, соответствующее главной кривизне $k \Leftrightarrow$ координаты $[X]$ вектора X в стандартном базисе $T_p f$ удовлетворяют ОСЛУ $([\mathbb{I}_p] - k[\mathbb{I}_p])[X] = (0)$.

Доказательство

- (1) k — главная кривизна $\Leftrightarrow k$ — корень уравнения $\det ([L_p] - k E) = 0 \Leftrightarrow \det ([I_p]^{-1}[\mathbb{I}_p] - k E) = 0$ ($\times \det ([I_p])$) $\Leftrightarrow \det ([\mathbb{I}_p] - k[\mathbb{I}_p]) = 0$
- (2) Аналогично.