

Тема 2-17: Сопряженное отображение

А. Я. Овсянников

Уральский федеральный университет
Институт естественных наук и математики
Департамент математики, механики и компьютерных наук
Алгебра и геометрия для направлений
Механика и математическое моделирование и
Прикладная математика
(2 семестр)

Понятие сопряженного отображения

Пусть U, V – евклидовы или унитарные пространства, $\mathcal{A} : U \rightarrow V$ – произвольные отображение из U в V .

Определение

Отображение $\mathcal{B} : V \rightarrow U$ называется **сопряженным** к отображению \mathcal{A} , если выполняется условие

$$\forall x \in U \forall y \in V (\mathcal{A}x, y)_V = (x, \mathcal{B}y)_U. \quad (1)$$

Предложение

Если для отображения $\mathcal{A} : U \rightarrow V$ существует сопряженное отображение, то оно определяется однозначно и является линейным отображением из V в U .

Для доказательства потребуется следующая

Лемма. Слабый закон сокращения для скалярного произведения

Пусть W – евклидово или унитарное пространство. Если $y, z \in W$ и $(x, y) = (x, z)$ для любого $x \in W$, то $y = z$.

↓ Из условия леммы следует, что $y - z \in W^\perp = \{0_V\}$. ↑



↓ Докажем единственность. Предположим, что B_1 и B_2 – отображения, сопряженные с отображением A и докажем, что $B_1 = B_2$. Из (1) получаем $(x, B_1 y)_U = (Ax, y)_V = (x, B_2 y)_U$, т.е. $(x, B_1 y)_U = (x, B_2 y)_U$ для всех $x \in U, y \in V$. Зафиксируем $y \in V$. Из равенства $(x, B_1 y)_U = (x, B_2 y)_U$ для всех $x \in U$ в силу леммы сл.2 получаем $B_1 y = B_2 y$. Таким образом, для любого $y \in V$ справедливо $B_1 y = B_2 y$, откуда следует, что $B_1 = B_2$.

Обозначение

Если для отображения $A : U \rightarrow V$ существует сопряженное отображение, то оно обозначается через A^* .

Докажем, что A^* является линейным отображением. Пусть $y_1, y_2 \in V$. Для любого $x \in U$ в силу (1) имеем $(Ax, y_1 + y_2)_V = (x, A^*(y_1 + y_2))_U$ и $(Ax, y_1 + y_2)_V = (Ax, y_1)_V + (Ax, y_2)_V = (x, A^*y_1)_U + (x, A^*y_2)_U = (x, A^*y_1 + A^*y_2)_U$. Таким образом, $(x, A^*(y_1 + y_2))_U = (x, A^*y_1 + A^*y_2)_U$ для любого $x \in U$. По лемме сл.2 получаем $A^*(y_1 + y_2) = A^*y_1 + A^*y_2$. Пусть λ – произвольный скаляр, $y \in V$. Для любого $x \in U$ в силу (1) имеем $(Ax, \lambda y)_V = (x, A^*(\lambda y))_U$ и $(Ax, \lambda y)_V = \bar{\lambda}(Ax, y)_V = \bar{\lambda}(x, A^*y)_U = (x, \lambda(A^*y))_U$. Таким образом, $(x, A^*(\lambda y))_U = (x, \lambda(A^*y))_U$ для любого $x \in U$, откуда в силу леммы сл.2 получаем $A^*(\lambda y) = \lambda(A^*y)$.

Предложение доказано. ↑

Предложение

Пусть для отображений $\mathcal{A}, \mathcal{B} : U \rightarrow V$ евклидовых или унитарных пространств U, V существуют сопряженные отображения. Тогда для любого скаляра λ справедливы утверждения:

- 1 $(\mathcal{A} + \mathcal{B})^* = \mathcal{A}^* + \mathcal{B}^*$,
- 2 $(\lambda\mathcal{A})^* = \bar{\lambda}\mathcal{A}^*$,
- 3 $(\mathcal{A}^*)^* = \mathcal{A}$.

↓ Для доказательства утверждения 1 запишем

$((\mathcal{A} + \mathcal{B})x, y)_V = (x, (\mathcal{A} + \mathcal{B})^*y)_U$ и $((\mathcal{A} + \mathcal{B})x, y)_V = (\mathcal{A}x + \mathcal{B}x, y)_V = (\mathcal{A}x, y)_V + (\mathcal{B}x, y)_V = (x, \mathcal{A}^*y)_U + (x, \mathcal{B}^*y)_U = (x, \mathcal{A}^*y + \mathcal{B}^*y)_U$. Таким образом, для любого $x \in U$ имеет место равенство

$(x, (\mathcal{A} + \mathcal{B})^*y)_U = (x, \mathcal{A}^*y + \mathcal{B}^*y)_U$. Из леммы сл.2 следует, что $(\mathcal{A} + \mathcal{B})^*y = \mathcal{A}^*y + \mathcal{B}^*y$ для любого $y \in V$, т.е. $(\mathcal{A} + \mathcal{B})^* = \mathcal{A}^* + \mathcal{B}^*$.

Для доказательства утверждения 2 запишем $((\lambda\mathcal{A})x, y)_V = (x, (\lambda\mathcal{A})^*y)_U$ и $((\lambda\mathcal{A})x, y)_V = (\lambda(\mathcal{A}x), y)_V = \lambda(\mathcal{A}x, y)_V = \lambda(x, \mathcal{A}^*y)_U = (x, \bar{\lambda}\mathcal{A}^*y)_U$.

Следовательно, $(x, (\lambda\mathcal{A})^*y)_U = (x, (\bar{\lambda}\mathcal{A}^*)y)_U$ по лемме сл.2, откуда получается утверждения 2.

Докажем утверждение 3. Из равенства (1) $(\mathcal{A}x, y)_V = (x, \mathcal{A}^*y)_U$, откуда следует $(\mathcal{A}^*y, x)_U = (y, \mathcal{A}x)_V$, т.е. $\mathcal{A} = (\mathcal{A}^*)^*$. ↑

Из предложения сл.2 и утверждения 3 предыдущего слайда вытекает

Следствие

Если отображение $\mathcal{A} : U \rightarrow V$ евклидовых или унитарных пространств U, V обладает сопряженным отображением, то \mathcal{A} является линейным отображением.

Предложение

Пусть для отображений $\mathcal{A} : U \rightarrow V$ и $\mathcal{B} : V \rightarrow W$ евклидовых или унитарных пространств U, V, W существуют сопряженные отображения. Тогда $(\mathcal{B}\mathcal{A})^* = \mathcal{A}^*\mathcal{B}^*$.

↓ Для любых $x \in U, y \in V, z \in W$ имеем $((\mathcal{B}\mathcal{A})x, z)_W = (\mathcal{B}(\mathcal{A}x), z)_W = (\mathcal{A}x, \mathcal{B}^*z)_V = (x, \mathcal{A}^*(\mathcal{B}^*z))_U = (x, (\mathcal{A}^*\mathcal{B}^*)z)_U$, откуда в силу определения сопряженного отображения следует требуемое. ↑

Теорема

Пусть $\mathcal{A} : U \rightarrow V$ – линейное отображение конечномерного евклидова или унитарного пространства U на соответственно евклидово или унитарное пространство V . Тогда существует единственное сопряженное отображение $\mathcal{A}^* : V \rightarrow U$, которое является линейным.

↓ В силу предложения сл.2 в доказательстве нуждается лишь существование \mathcal{A}^* . Если $U = \{0_U\}$, то \mathcal{A}^* – нулевое отображение. Пусть $U \neq \{0_U\}$. Выберем в U ортонормированный базис (e_1, \dots, e_n) и положим для любого $y \in V$

$$\mathcal{B}y = (y, \mathcal{A}e_1)_V e_1 + (y, \mathcal{A}e_2)_V e_2 + \dots + (y, \mathcal{A}e_n)_V e_n. \quad (2)$$

Докажем, что $\mathcal{B} = \mathcal{A}^*$. Пусть $x \in U$. Запишем $x = \lambda_1 e_1 + \dots + \lambda_n e_n$ и вычислим $(\mathcal{A}x, y)_V = (\mathcal{A}(\lambda_1 e_1 + \dots + \lambda_n e_n), y)_V = (\lambda_1 \mathcal{A}e_1 + \dots + \lambda_n \mathcal{A}e_n, y)_V = \lambda_1 (\mathcal{A}e_1, y)_V + \dots + \lambda_n (\mathcal{A}e_n, y)_V$. Затем вычислим $(x, \mathcal{B}y)_U = (\lambda_1 e_1 + \dots + \lambda_n e_n, (y, \mathcal{A}e_1)_V e_1 + \dots + (y, \mathcal{A}e_n)_V e_n)_U = \lambda_1 (y, \mathcal{A}e_1)_V + \dots + \lambda_n (y, \mathcal{A}e_n)_V = \lambda_1 (\mathcal{A}e_1, y)_V + \dots + \lambda_n (\mathcal{A}e_n, y)_V$. Таким образом, для любых $x \in U$ и $y \in V$ справедливо равенство $(\mathcal{A}x, y)_V = (x, \mathcal{B}y)_U$, т.е. $\mathcal{B} = \mathcal{A}^*$. Теорема доказана. ↑

Предложение

Пусть U, V – конечномерные евклидовы или унитарные пространства, $\dim U = n$, B – базис U , $\dim V = k$, C – базис V . Пусть $\mathcal{A} \in \mathcal{H}(U, V)$ – линейное отображение, \mathcal{A}^* – сопряженное к нему линейное отображение и $\mathcal{A} \leftrightarrow_{B,C} A$, $\mathcal{A}^* \leftrightarrow_{C,B} A_1$. Тогда $\overline{A_1} = (G_B)^{-1} A^T G_C$.

↓ Пусть $x \in U$, $y \in V$. Запишем равенство $(\mathcal{A}x, y)_V = (x, \mathcal{A}^*y)_U$ через координаты векторов в базисах B и C , используя формулу (1) сл.3 т.2-16 и формулу для координат образа вектора (сл.17 т.2-7). Имеем $(\mathcal{A}x, y)_V = [Ax]_C^T \cdot G_C \cdot [y]_C = (A \cdot [x]_B)^T \cdot G_C \cdot [y]_C = [x]_B^T \cdot A^T \cdot G_C \cdot [y]_C$ и $(x, \mathcal{A}^*y)_U = [x]_B^T \cdot G_B \cdot [\mathcal{A}^*y]_B = [x]_B^T \cdot G_B \cdot A_1 \cdot [y]_C = [x]_B^T \cdot G_B \cdot \overline{A_1} \cdot [y]_C$. Следовательно, для любых столбцов $[x]_B$ и $[y]_C$ имеет место равенство $[x]_B^T \cdot A^T \cdot G_C \cdot [y]_C = [x]_B^T \cdot G_B \cdot \overline{A_1} \cdot [y]_C$. Подставляя вместо $[x]_B$ столбцы единичной матрицы порядка n , а вместо $[y]_C$ – столбцы единичной матрицы порядка k , получим равенство $G_B \cdot \overline{A_1} = A^T \cdot G_C$, откуда следует требуемое. ↑

Следствие

Пусть U, V – конечномерные евклидовы или унитарные пространства, $\dim U = n$, B – ортонормированный базис U , $\dim V = k$, C – ортонормированный базис V . Пусть $\mathcal{A} \in \mathcal{H}(U, V)$ – линейное отображение, \mathcal{A}^* – сопряженное к нему линейное отображение и $\mathcal{A} \leftrightarrow_{B,C} A$, $\mathcal{A}^* \leftrightarrow_{C,B} A_1$. Тогда $A_1 = \overline{A}^T$.

Это утверждение непосредственно следует из предложения сл.7, так как матрица Грама ортонормированного базиса – единичная.

Определение

Матрица \overline{A}^T называется *эрмитово сопряженной* к матрице $A \in \mathbb{C}^{k \times n}$. Она обозначается через A^* .

Предложение

Пусть U, V – конечномерные евклидовы или унитарные пространства, $\mathcal{A} \in \mathcal{H}(U, V)$ – линейное отображение. Тогда $r(\mathcal{A}) = r(\mathcal{A}^*)$.

Это утверждение непосредственно следует из предложения сл.4 т.2-8, следствия этого слайда и очевидного равенства $r(A) = r(A^*)$.

Известно, что линейное отображение \mathcal{A} евклидова пространства \mathbb{R}^2 в евклидово пространство \mathbb{R}^3 имеет матрицу $A = \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 2 & 1 \\ 3 & 0 \end{pmatrix}$ в базисах $e_1 = (1, 2)$, $e_2 = (2, 3)$ и $f_1 = (1, 2, 1)$, $f_2 = (1, 0, 1)$, $f_3 = (0, 1, 1)$. Найти матрицу A_1 оператора \mathcal{A}^* в базисах f_1, f_2, f_3 и e_1, e_2 .

Запишем матрицы Грама базиса e_1, e_2 : $G_e = \begin{pmatrix} 5 & 8 \\ 8 & 13 \end{pmatrix}$ и базиса $f_1, f_2,$

f_3 : $G_f = \begin{pmatrix} 6 & 2 & 3 \\ 2 & 2 & 1 \\ 3 & 1 & 2 \end{pmatrix}$. Используем формулу предложения сл.7 с учетом

того, что рассматриваемые пространства евклидовы, поэтому комплексное сопряжение можно не учитывать: $A_1 = G_e^{-1} \cdot A^T \cdot G_f$, т.е.

$$A_1 = \begin{pmatrix} 13 & -8 \\ -8 & 5 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ -2 & 1 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 6 & 2 & 3 \\ 2 & 2 & 1 \\ 3 & 1 & 2 \end{pmatrix} =$$

$$\begin{pmatrix} 327 & 133 & 183 \\ -202 & -82 & -113 \end{pmatrix}.$$

Пусть U, V – евклидовы пространства или унитарные пространства.

Определение

Отображение $\mathcal{A} : U \rightarrow V$ называется *изоморфизмом евклидовых* (соотв. *унитарных пространств*), если \mathcal{A} – изоморфизм линейного пространства U на V (определение см. на сл. 11 т.2-3) и для любых $x, y \in U$ справедливо равенство $(x, y)_U = (\mathcal{A}x, \mathcal{A}y)_V$.

В качестве примера приведем отображение n -мерного евклидова (соотв. унитарного) пространства U в арифметическое евклидово пространство \mathbb{R}^n (соотв. унитарное пространство \mathbb{C}^n), сопоставляющее каждому вектору строку его координат в фиксированном ортонормированном базисе.

Условия, эквивалентные тому, что линейное отображение есть изоморфизм евклидовых или унитарных пространств

Теорема

Пусть U, V – ненулевые конечномерные евклидовы пространства или унитарные пространства. Следующие условия эквивалентны для линейного отображения $\mathcal{A} : U \rightarrow V$:

- 1 \mathcal{A} – изоморфизм евклидовых или унитарных пространств;
- 2 для любых $x, y \in U$ справедливо равенство $(x, y)_U = (\mathcal{A}x, \mathcal{A}y)_V$;
- 3 \mathcal{A} переводит любой ортонормированный базис пространства U в ортонормированный базис пространства V ;
- 4 \mathcal{A} переводит некоторый ортонормированный базис пространства U в ортонормированный базис пространства V .

↓ Доказательство проводится по схеме $1 \Rightarrow 2 \Rightarrow 3 \Rightarrow 4 \Rightarrow 1$ с помощью соответствующих определений и утверждений об изоморфизмах линейных пространств (сл.13 т.2-8).↑

Пусть U, V – евклидовы пространства или унитарные пространства.

Определение

Говорят, что пространство со скалярным произведением U *изоморфно* пространству V , если существует изоморфизм пространства со скалярным произведением U на V .

Легко проверить, что определенное только что отношение изоморфности пространств со скалярным произведением является отношением эквивалентности на классе всех евклидовых (соответственно унитарных) пространств.

Из теорем сл.13 т.2-8 и сл.11 вытекает

Теорема

Пусть U, V – конечномерные евклидовы пространства или унитарные пространства. Они изоморфны как пространства со скалярным произведением тогда и только тогда, когда $\dim U = \dim V$.

Пусть V – конечномерное евклидово или унитарное пространство. Тогда для любого линейного оператора $\mathcal{A} \in H(V)$ существует единственный сопряженный оператор $\mathcal{A}^* \in H(V)$ такой что для

$$\forall x, y \in V (\mathcal{A}x, y) = (x, \mathcal{A}^*y). \quad (3)$$

Для сопряженных операторов сохраняются все свойства сопряженных отображений, указанные на сл.4-5.

Из предложения сл.7 и следствия сл.8 вытекают следующие утверждения.

Предложение

Пусть V – конечномерное евклидово или унитарное пространство, $\dim V = n$, B – базис V . Пусть $\mathcal{A} \in H(V)$ – линейный оператор, \mathcal{A}^* – сопряженный к нему линейный оператор и $\mathcal{A} \leftrightarrow_B A$, $\mathcal{A}^* \leftrightarrow_B A_1$. Тогда $\overline{A_1} = (G_B)^{-1} A^T G_B$.

Следствие

Пусть V – конечномерное евклидово или унитарное пространство, $\dim V = n$, B – ортонормированный базис V . Пусть $\mathcal{A} \in H(V)$ – линейный оператор, \mathcal{A}^* – сопряженный к нему линейный оператор и $\mathcal{A} \leftrightarrow_B A$, $\mathcal{A}^* \leftrightarrow_B A_1$. Тогда $A_1 = \overline{A^T}$.

Предложение

- 1 Пусть V – конечномерное евклидово или унитарное пространство. Для любого инвариантного относительно линейного оператора $A \in H(V)$ подпространства $U \subseteq V$ его ортогональное дополнение U^\perp инвариантно относительно сопряженного оператора A^* .
- 2 Для любого линейного оператора $A \in H(V)$ имеет место равенство $(\text{Ker} A^*)^\perp = \text{Im} A$.

↓ Докажем утверждение 1. Для любых $x \in U$, $y \in U^\perp$ имеем $Ax \in U$, поэтому в силу (3) имеем $0 = (Ax, y) = (x, A^*y)$. Следовательно, $A^*y \perp x$ для любого $x \in U$ и потому $A^*y \in U^\perp$. Таким образом, U^\perp инвариантно относительно сопряженного оператора A^* . Утверждение 1 доказано.

Докажем утверждение 2. Покажем, что $\text{Im} A \subseteq (\text{Ker} A^*)^\perp$. Пусть $x \in \text{Ker} A^*$, $y = Az \in \text{Im} A$. Тогда $(x, y) = (x, Az) = (A^*x, z) = 0$, т.е. $y \in (\text{Ker} A^*)^\perp$ и $\text{Im} A \subseteq (\text{Ker} A^*)^\perp$. Поскольку по теореме сл.12 т.2-15 $\dim(\text{Ker} A^*)^\perp = \dim V - \dim(\text{Ker} A^*)$ и по предложению сл.8 и теореме сл.6 т.2-8 $\dim(\text{Im} A) = \dim(\text{Im} A^*) = \dim V - \dim(\text{Ker} A^*)$, заключаем, что $(\text{Ker} A^*)^\perp = \text{Im} A$ согласно теореме сл.6 т.2-4. ↑